

## 5.2.2: Descripción y nomenclatura

Los índices son reales (medios transparentes) y  $\mu \simeq \mu_0$  (no magnéticos). Una oap de vector de ondas  $\mathbf{k}$  y frecuencia  $\omega$  incide desde el primer medio sobre la interfase  $z = 0$ ,

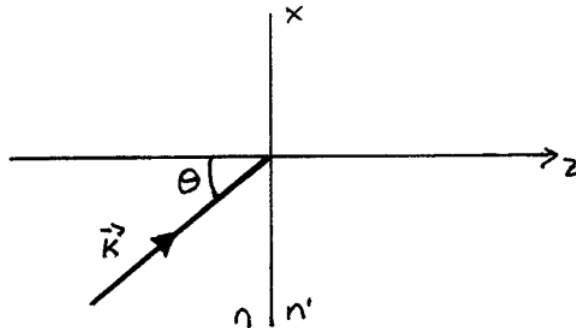


Figura  $\backslash(\backslash\text{PageIndex}\{1\}\backslash)$ : Diagrama del problema.

representada por el vector normal  $\mathbf{u}_n$  (dirigido hacia el primer medio).  $\mathbf{k}, \mathbf{u}_n$  definen (salvo cuando son paralelos) un plano, llamado plano de incidencia (lo identificaremos con el plano del papel). El otro eje lo llamamos  $x$ , de modo que el plano de incidencia es el  $xz$ . El ángulo que forman  $\mathbf{k}$  y  $\mathbf{u}_n$  se llamará ángulo de incidencia. Una vez hechas estas precisiones se puede escribir  $\mathbf{k}$  por componentes según los ejes  $x, y, z$ .

$$\mathbf{k} = n \frac{\omega}{c} (\sin \theta, 0, \cos \theta)$$

Como se ve, la componente  $y$  de  $\mathbf{k}$  es nula.

5.2.2: Descripción y nomenclatura is shared under a [CC BY-SA 1.0](https://creativecommons.org/licenses/by-sa/4.0/) license and was authored, remixed, and/or curated by LibreTexts.